

# メカトロニクスの基礎

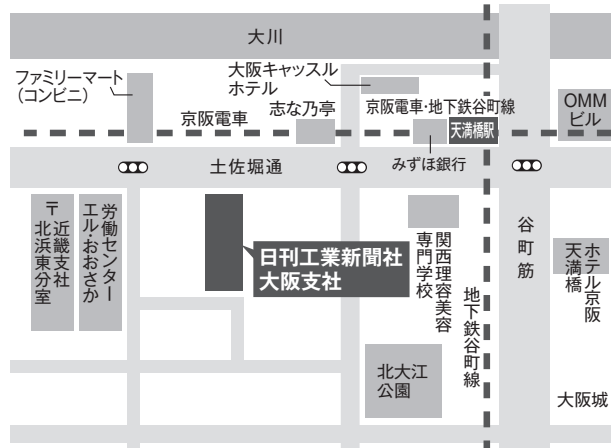
**【対象者】メカトロニクスの基礎から学びたい方・学び直したい方、メカトロニクスに携わる若手技術者**

**日時** 2020年7月30日(木) 10:00~17:00 (9:30 受付開始、休憩 12:30~13:30)

**会場** 日刊工業新聞社 大阪支社 セミナー会場 大阪市中央区北浜東 2-16

**受講料** 44,000円 (資料含む、消費税込) \*同時複数人数のお申し込みは2人目から39,600円  
\*追加申込の際は備考欄に「複数割引適用希望」とご記載ください。  
(記載が無い場合は通常料金のご請求となる場合がございます。予めご了承ください)

**大阪会場** (日刊工業新聞社 大阪支社10階)  
大阪市中央区北浜東2-16 TEL:06(6946)3382



\*天満橋駅(京阪電車、地下鉄谷町線)下車徒歩3分

■新大阪駅から地下鉄御堂筋線(新大阪→淀屋橋)北側出口 乗換、京阪電車(淀屋橋→天満橋)西改札口

■大阪駅から地下鉄谷町線(東梅田→天満橋)北側2番出口

※会場には受講者用の駐車場がありません。必ず最寄りの公共交通機関でご来場ください。

## 受講にあたり

開催決定後、受講票並び請求書をご郵送いたします。

申込者が最少催行人数に達していない講座の場合、開催を見送りとさせていただきます。ご了承ください。(担当者より一週間前を目途にご連絡致します。)

## お申し込み方法

ホームページ (<https://corp.nikkan.co.jp/seminars/search>) または、下記申込書をご記入のうえFAXにてお申し込みください。

## 受講料

セミナー開催日1週間前までに銀行振込にてお支払いください。

振込手数料は貴社でご負担願います。

## キャンセルポリシー

開催日1週間前までの受付とさせていただきます。1週間前までにご連絡がない場合はご欠席の方もキャンセル料として受講料全額を頂きます。

## 申込・問合せ

日刊工業新聞社 総合事業局 セミナー事業部

TEL 03(5644)7222 FAX 03(5644)7215

## 受講申込書

### 7/30 メカトロニクス

お申し込みは

<https://corp.nikkan.co.jp/seminars/search>

会社名	フリガナ	業種	
氏名	フリガナ	TEL	
	部署・役職	FAX	
所在地	〒	E-mail	※今後、E-mailによるご案内を希望しない方は <input type="checkbox"/> チェックをしてください。
備考			

## 個人情報の取り扱いについて

ご登録いただいた情報は日刊工業新聞社が細心の注意を払い、展示会・セミナー・サービス等、各種ご案内を送らせていただくことを目的に利用させていただきます。なお、宛先変更・配信停止をご希望の際は右記までご連絡ください。【ご連絡先】日刊工業サービスセンター 情報事業部 nkmail01@nikkansc.co.jp

No.202105

# 開催主旨

産業機器や福祉機器、家庭用ロボットなど、人類が豊かな生活を育むために様々な場面で多くのメカトロニクスが活用され、その活用範囲は年々拡大の一途を辿っています。メカトロニクスは、電気、機械、情報技術の複合技術であり、実際に活用しようとする様々な知識を必要とします。本セミナーでは、これからメカトロニクスに携わろうとする方を対象に、センサ、アクチュエータ、モータ技術、機械要素技術、コンピュータ技術、制御技術と、メカトロニクスに必要な技術を基礎から講義します。

## 講師

(株)ワールドテック講師

岐阜大学工学部機械工学科知能機械コース准教授

**伊藤 和晃** 氏

【略歴】 2003年3月 名古屋工業大学大学院 工学研究科博士後期課程 電気情報工学専攻 修了  
2003年3月 博士(工学)  
2003年4月 国立豊田工業高等専門学校 電気・電子システム工学科 助手  
2004年4月 同 講師  
2009年4月 同 准教授  
2017年4月 国立大学法人 岐阜大学 工学部 機械工学科 知能機械コース 准教授  
現在に至る

## プログラム

### 1. メカトロニクス概要

### 2. センサの基礎

各種センサの構造と特徴

### 3. アクチュエータの基礎

### 4. モータの構造と特徴

- ・ 直流電動機
- ・ サーボモータ
- ・ 交流電動機
- ・ ステッピングモータ

### 5. 空気式・油圧式アクチュエータの構造と特徴

### 6. 機械的な伝達構造

### 7. コンピュータ制御の基礎

- ・ アナログとデジタル
- ・ A/D・D/A変換

### 8. 制御工学の基礎

- ・ 伝達関数表現によるモデル化
- ・ フィードバック制御